

Objekttyp: **Advertising**

Zeitschrift: **Geomatik Schweiz : Geoinformation und Landmanagement =
Géomatique Suisse : géoinformation et gestion du territoire =
Geomatica Svizzera : geoinformazione e gestione del territorio**

Band (Jahr): **102 (2004)**

Heft 9

PDF erstellt am: **14.05.2024**

Nutzungsbedingungen

Die ETH-Bibliothek ist Anbieterin der digitalisierten Zeitschriften. Sie besitzt keine Urheberrechte an den Inhalten der Zeitschriften. Die Rechte liegen in der Regel bei den Herausgebern.

Die auf der Plattform e-periodica veröffentlichten Dokumente stehen für nicht-kommerzielle Zwecke in Lehre und Forschung sowie für die private Nutzung frei zur Verfügung. Einzelne Dateien oder Ausdrucke aus diesem Angebot können zusammen mit diesen Nutzungsbedingungen und den korrekten Herkunftsbezeichnungen weitergegeben werden.

Das Veröffentlichen von Bildern in Print- und Online-Publikationen ist nur mit vorheriger Genehmigung der Rechteinhaber erlaubt. Die systematische Speicherung von Teilen des elektronischen Angebots auf anderen Servern bedarf ebenfalls des schriftlichen Einverständnisses der Rechteinhaber.

Haftungsausschluss

Alle Angaben erfolgen ohne Gewähr für Vollständigkeit oder Richtigkeit. Es wird keine Haftung übernommen für Schäden durch die Verwendung von Informationen aus diesem Online-Angebot oder durch das Fehlen von Informationen. Dies gilt auch für Inhalte Dritter, die über dieses Angebot zugänglich sind.

L'enregistrement des données et la visualisation de la trajectoire et de l'azimut du Photobus se verront attribuer une priorité moindre que le géoréférencement des pixels, alors que la synchronisation des données avec le temps GPS doit être accomplie en premier.

Pour implémenter notre futur système de mobile mapping en temps réel, nous avons choisi le noyau RTLinux qui est répandu au sein de la communauté scientifique. En fait, ce noyau se situe entre le noyau Linux standard et les périphériques. Théoriquement, l'utilisateur peut paramétrer la priorité de toute tâche, ce qui permet un minutage correct des processus en décidant des algorithmes de planification, des priorités et des fréquences d'exécution [7].

Le futur développement impliquera une intégration plus étroite des capteurs dans les algorithmes automatiques de RTLinux,

Ceci devrait conduire à l'implémentation d'un contrôle qualité des données cartographiées directement sur le terrain.

Bibliographie:

- [1] Gilliéron, P.-Y., Skaloud J., Merminod B., Brugger D., 2001, Development of a low cost mobile mapping system for road data base management, Proceedings of the 3rd Symposium on Mobile Mapping Technology, 3-5 January, Cairo, Egypt.
- [2] Fossum, E., 1993, Active pixel image sensors – Are CCD's dinosaurs? Proceedings SPIE, volume 1900, pp. 2-14.
- [3] Mendis, S., Kemeny, S., Gee, R., Pain, B., Kim, Q., Fossum, E., 1994. Progress in CMOS active pixel sensors, Proceedings SPIE volume 2172, pp. 19-29.
- [4] Cho, K.-B., Krymski, A., Fossum, E., 2001, A micropower self-clocked camera-on-a-chip, Extended programme of the IEEE CCD & Advanced image sensors workshop, Lake Tahoe, USA.

- [5] El Gamal, A., Fowler, B., Min, H., Liu, X., 1998, Modeling and estimation of FPN components in CMOS image sensors, Proceedings of SPIE, volume 3301, pp. 178-185.
- [6] Fossum, E., 1997, CMOS Image Sensors: Electronic Camera-On-a-Chip, IEEE transactions on electron devices, Volume 44, No. 10, October.
- [7] Yodaiken, V., 1999, The RTLinux manifesto, Proceedings of the 5th Linux Expo, 18-22 May, Raleigh, USA.

Hervé Gontran, Ingénieur-géomètre ETP
Jan Skaloud
Pierre-Yves Gilliéron
Laboratoire de Topométrie
EPFL – Institut du Développement
Territorial
CH-1015 Lausanne
herve.gontran@epfl.ch

Leica Geosystems GIS & Mapping



capture ... reference ... measure ... analyze ... present

POWERING GEOSPATIAL IMAGING™

To learn more about the new LPS enhancements or how Leica Geosystems is Powering Geospatial Imaging,™ call or send e-mail to



MFB-GeoConsulting GmbH
CH-3254 Messen, Switzerland
www.mfb-geo.com
contact@mfb-geo.com
031-765 5063

Leica
Geosystems