

Zeitschrift: Mémoires de la Société Fribourgeoise des Sciences Naturelles. Mathématique et physique = Mitteilungen der Naturforschenden Gesellschaft in Freiburg. Mathematik und Physik

Herausgeber: Société Fribourgeoise des Sciences Naturelles

Band: 2 (1912)

Artikel: Application des coordonnées sphériques homogènes à la cristallographie géométrique

Autor: Bays, Sévérin

Kapitel: I

DOI: <https://doi.org/10.5169/seals-306718>

Nutzungsbedingungen

Die ETH-Bibliothek ist die Anbieterin der digitalisierten Zeitschriften auf E-Periodica. Sie besitzt keine Urheberrechte an den Zeitschriften und ist nicht verantwortlich für deren Inhalte. Die Rechte liegen in der Regel bei den Herausgebern beziehungsweise den externen Rechteinhabern. Das Veröffentlichen von Bildern in Print- und Online-Publikationen sowie auf Social Media-Kanälen oder Webseiten ist nur mit vorheriger Genehmigung der Rechteinhaber erlaubt. [Mehr erfahren](#)

Conditions d'utilisation

L'ETH Library est le fournisseur des revues numérisées. Elle ne détient aucun droit d'auteur sur les revues et n'est pas responsable de leur contenu. En règle générale, les droits sont détenus par les éditeurs ou les détenteurs de droits externes. La reproduction d'images dans des publications imprimées ou en ligne ainsi que sur des canaux de médias sociaux ou des sites web n'est autorisée qu'avec l'accord préalable des détenteurs des droits. [En savoir plus](#)

Terms of use

The ETH Library is the provider of the digitised journals. It does not own any copyrights to the journals and is not responsible for their content. The rights usually lie with the publishers or the external rights holders. Publishing images in print and online publications, as well as on social media channels or websites, is only permitted with the prior consent of the rights holders. [Find out more](#)

Download PDF: 11.12.2025

ETH-Bibliothek Zürich, E-Periodica, <https://www.e-periodica.ch>

CHAPITRE I

1. Le cristal, en tant qu'individu, c'est-à-dire exception faite des agrégats de cristaux, est un *complexe* de faces et d'arêtes, limitant un polyèdre *convexe*. Par le fait le théorème d'Euler nous donne la relation entre le nombre f de ses faces, s de ses sommets et a de ses arêtes :

$$f + s = a + 2.$$

Ces faces et arêtes limites du polyèdre n'ayant de déterminé que leurs directions dans l'espace, leur concentration (en les déplaçant parallèlement à elles-mêmes) par un point quelconque, peut adéquatement représenter la forme géométrique du cristal. Dans ce cas l'ensemble des faces parallèles à une même arête et constituant une *zone* du cristal se réduit au faisceau de plans qui a pour support cette arête ou cet *axe zonal*, et l'ensemble des arêtes parallèles à une même face, au faisceau d'arêtes qui a pour support ce plan du complexe.

Si nous faisons maintenant de ce point de concentration des faces et arêtes du cristal, le centre O d'une sphère de rayon égal à l'unité, sur cette surface sphérique obtenue :

Chaque face est adéquatement représentée par la droite sphérique (ou grand cercle) correspondante, et comme telle univoquement déterminée par un vecteur unité \mathbf{l} , partant du centre, normal à son plan, et dirigé à gauche du sens positif adopté pour en parcourir le contour.

Chaque arête est adéquatement représentée par son point d'affleurement et comme telle univoquement déterminée par un vecteur unité \mathbf{r} , partant du centre et passant par ce point.

Chaque multiple positif de ce vecteur détermine la même arête ou le même axe zonal; chaque

Chaque multiple positif de ce vecteur détermine la même face, chaque multiple négatif détermine la face opposée et parallèle à la première, c'est-à-dire la face *négative* correspondante du cristal.

multiple négatif détermine l'arête opposée et parallèle à la première, c'est-à-dire l'arête *négative* correspondante du cristal.

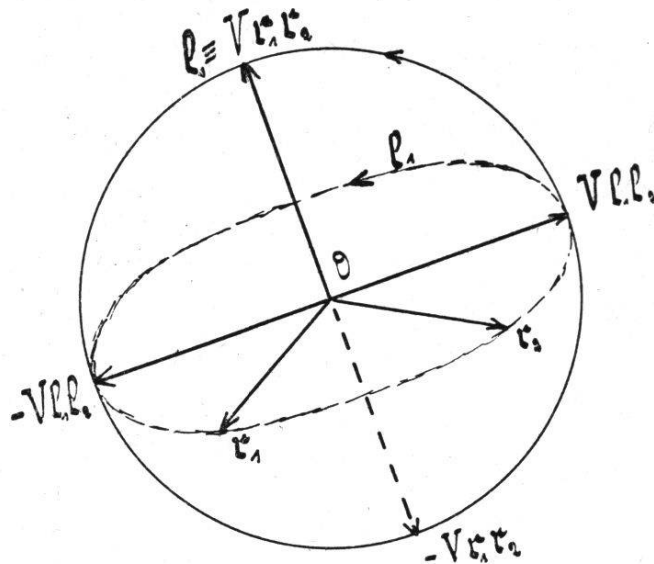


Fig. 1.

2. L'angle de 2 faces données l_1 et l_2 , défini par l'angle de leurs normales est immédiatement fourni par le produit scalaire :

$$l_1 l_2 = \cos \varphi.$$

L'angle de 2 arêtes données r_1 et r_2 , est de même immédiatement fourni par le produit scalaire :

$$r_1 r_2 = \cos \psi.$$

L'angle d'*incidence* d'une arête r par rapport à une face l , défini par l'angle ϑ de l'arête avec le vecteur de la face est également donné par le scalaire :

$$lr = \cos \vartheta.$$

3. Le vecteur d'une face *parallèle* à 2 arêtes données r_1 et r_2 , devant être normal au vecteur r_1 comme au vecteur r_2 est leur produit vectoriel :

$$\pm V r_1 r_2$$

Le vecteur d'une arête *parallèle* à 2 faces données l_1 l_2 , devant être normal au vecteur l_1 comme au vecteur l_2 est leur produit vectoriel :

$$\pm V l_1 l_2$$

Le double signe correspond aux 2 faces opposées qui peuvent être parallèles aux 2 arêtes.

Le double signe correspond aux 2 arêtes opposées qui peuvent être parallèles aux 2 faces.

Le vecteur d'une face *parallèle* à une arête et *normale* à une face données \mathbf{r} et \mathbf{l} , devant être normal au vecteur \mathbf{l} comme au vecteur \mathbf{r} , est encore leur produit vectoriel :

$$\pm \mathbf{V}\mathbf{r}$$

Le double signe correspond encore aux 2 faces opposées remplissant la condition demandée.

Evidemment rien ne change aux résultats de ces 2 derniers paragraphes, lorsque les vecteurs \mathbf{l}_i et \mathbf{r}_i cessent d'être vecteurs-unités ; dans le premier § nous n'avons qu'à tenir compte de leurs *tenseurs*, c'est-à-dire de leur valeur absolue, pour appliquer nos 3 formules, et dans le second, peu importe les tenseurs des produits vectoriels, un vecteur, quelque soit sa valeur absolue, déterminant toujours la même face ou la même arête.

4. Le vecteur d'une face *tautozonale* à 2 faces données \mathbf{l}_1 et \mathbf{l}_2 , devant être coplanaire avec leurs vecteurs, est de la forme :

$$\mathbf{l}_1 - \lambda \mathbf{l}_2$$

et λ est le *rapport de position* de la 3^{me} face par rapport aux 2 premières.

En effet, les faces étant p_1, p_2, p_3 , si τ est le tenseur de $\mathbf{l}_1 - \lambda \mathbf{l}_2$, qui n'est pas en général un vecteur-unité, nous avons d'après les règles du produit vectoriel :

$$\mathbf{V}\mathbf{l}_1(\mathbf{l}_1 - \lambda \mathbf{l}_2) = -\lambda \mathbf{V}\mathbf{l}_1\mathbf{l}_2 = \tau \sin(p_1 p_3) \mathbf{r}_0$$

$$\mathbf{V}\mathbf{l}_2(\mathbf{l}_1 - \lambda \mathbf{l}_2) = -\mathbf{V}\mathbf{l}_1\mathbf{l}_2 = \tau \sin(p_2 p_3) \mathbf{r}_0$$

et par division :

$$\lambda = \frac{\sin(p_1 p_3)}{\sin(p_2 p_3)} \equiv (p_1 p_2 p_3)$$

c. q. f. d.

Le vecteur d'une arête *coplanaire* à 2 arêtes données \mathbf{r}_1 et \mathbf{r}_2 , est par le fait même nécessairement de la forme :

$$\mathbf{r}_1 - \lambda \mathbf{r}_2$$

et λ est le *rapport de position* de la 3^{me} arête par rapport aux 2 premières.

En effet, les arêtes étant π_1, π_2, π_3 , si τ est le tenseur de $\mathbf{r}_1 - \lambda \mathbf{r}_2$, qui n'est pas en général un vecteur-unité, nous avons d'après les règles du produit vectoriel :

$$\mathbf{V}\mathbf{r}_1(\mathbf{r}_1 - \lambda \mathbf{r}_2) = -\lambda \mathbf{V}\mathbf{r}_1\mathbf{r}_2 = \tau \sin(\pi_1 \pi_3) \mathbf{l}_0$$

$$\mathbf{V}\mathbf{r}_2(\mathbf{r}_1 - \lambda \mathbf{r}_2) = -\mathbf{V}\mathbf{r}_1\mathbf{r}_2 = \tau \sin(\pi_2 \pi_3) \mathbf{l}_0$$

et par division :

$$\lambda = \frac{\sin(\pi_1 \pi_3)}{\sin(\pi_2 \pi_3)} \equiv (\pi_1 \pi_2 \pi_3)$$

c. q. f. d.

En remarquant que $\frac{\sin \alpha}{\sin \beta} = \frac{\sin (\alpha + \pi)}{\sin (\beta + \pi)}$, c'est-à-dire que les rap-

ports de position sont égaux pour 2 faces ou arêtes opposées et parallèles, la fig. 2 nous montre immédiatement (du moins pour les

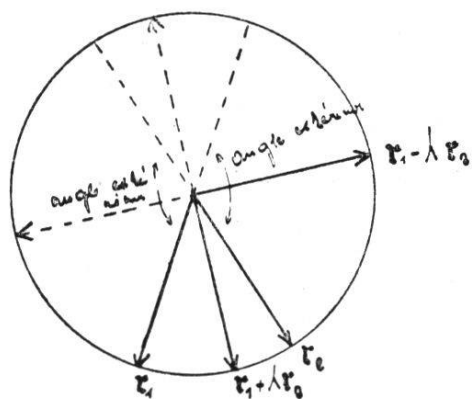


Fig. 2.

arêtes, (ce serait identique pour les faces) que le rapport de position λ de la 3^{me} face ou arête est *positif* quand elle passe dans l'angle extérieur, et *négatif*, quand elle passe dans l'angle intérieur des 2 faces ou arêtes données.

5. Trois faces l_i sont *tautozonales*, s'il existe 3 nombres k_i tels que :

$$k_1 l_1 + k_2 l_2 + k_3 l_3 = 0$$

puisque dans ce cas le 3^{me} vecteur est nécessairement coplanaire aux 2 autres.

Trois arêtes r_i sont *coplanaires*, s'il existe 3 nombres k_i tels que :

$$k_1 r_1 + k_2 r_2 + k_3 r_3 = 0$$

puisque dans ce cas le 3^{me} vecteur est nécessairement coplanaire aux 2 autres.

Encore ici rien ne change aux résultats des § 4 et 5, quand les vecteurs l_i et r_i cessent d'être vecteurs-unités ; dans les formes $l_1 - \lambda l_2$ et $r_1 - \lambda r_2$, nous n'avons qu'à les réduire à l'unité pour avoir la valeur exacte du rapport de position λ , et quels que soient leurs tenseurs, les vecteurs de 3 faces ou de 3 arêtes sont encore coplanaires, dès que, multipliés par 3 facteurs k_i , ils donnent une somme qui est nulle.

6. Enfin dans le cas de 4 faces *tantozonales* :

$$\begin{aligned} p_1 &\equiv l_2 & p_2 &\equiv l_2 \\ p_3 &\equiv l_1 - \lambda l_2 & p_4 &\equiv l_1 - \mu l_2 \end{aligned}$$

nous appelons le quotient des rapports de position λ et μ des faces

Enfin dans le cas de 4 arêtes *coplanaires* :

$$\begin{aligned} \pi_1 &\equiv r_1 & \pi_2 &\equiv r_2 \\ \pi_3 &\equiv r_1 - \lambda r_2 & \pi_4 &\equiv r_1 - \mu r_2 \end{aligned}$$

nous appelons le quotient des rapports de position λ et μ des arêtes

p_3 et p_4 par rapport aux faces p_1 et p_2 :

$$\frac{\lambda}{\mu} = \frac{\sin(p_1 p_3)}{\sin(p_2 p_3)} : \frac{\sin(p_1 p_4)}{\sin(p_2 p_4)}$$

le *rapport anharmonique* du couple des 2 dernières par rapport à celui des 2 premières et on l'écrit :

$$\frac{\lambda}{\mu} = \frac{(p_1 p_2 p_3)}{(p_1 p_2 p_4)} \equiv (p_1 p_2 p_3 p_4)$$

On voit immédiatement en gardant unies les 2 faces de chaque couple, que ce rapport anharmonique des 2 couples $p_1 p_2$ et $p_3 p_4$ peut prendre 8 formes différentes ; mais si l'on prend les quotients des rapports de sinus représentés par ces formes, on ne leur trouve que 2 valeurs distinctes dont la seconde est l'*inverse* de la première :

$$\begin{aligned} (p_1 p_2 p_3 p_4) &= (p_2 p_1 p_4 p_3) = (p_3 p_4 p_1 p_2) \\ &= (p_4 p_3 p_2 p_1) \\ (p_2 p_1 p_3 p_4) &= (p_1 p_2 p_4 p_3) = (p_4 p_3 p_1 p_2) \\ &= (p_3 p_4 p_2 p_1). \end{aligned}$$

π_3 et π_4 par rapport aux arêtes π_1 et π_2 :

$$\frac{\lambda}{\mu} = \frac{\sin(\pi_1 \pi_3)}{\sin(\pi_2 \pi_3)} : \frac{\sin(\pi_1 \pi_4)}{\sin(\pi_2 \pi_4)}$$

le *rapport anharmonique* du couple des 2 dernières par rapport à celui des 2 premières et on l'écrit :

$$\frac{\lambda}{\mu} = \frac{(\pi_1 \pi_2 \pi_3)}{(\pi_1 \pi_2 \pi_4)} \equiv (\pi_1 \pi_2 \pi_3 \pi_4)$$

On voit immédiatement en gardant unies les 2 arêtes de chaque couple, que ce rapport anharmonique des 2 couples $\pi_1 \pi_2$ et $\pi_3 \pi_4$ peut prendre 8 formes différentes ; mais si l'on prend les quotients des rapports de sinus représentés par ces formes, on ne leur trouve que 2 valeurs distinctes dont la seconde est l'*inverse* de la première :

$$\begin{aligned} (\pi_1 \pi_2 \pi_3 \pi_4) &= (\pi_2 \pi_1 \pi_4 \pi_3) = (\pi_3 \pi_4 \pi_1 \pi_2) \\ &= (\pi_4 \pi_3 \pi_2 \pi_1) \\ (\pi_2 \pi_1 \pi_3 \pi_4) &= (\pi_1 \pi_2 \pi_4 \pi_3) = (\pi_4 \pi_3 \pi_1 \pi_2) \\ &= (\pi_3 \pi_4 \pi_2 \pi_1). \end{aligned}$$

Le rapport anharmonique de 4 *éléments* (faces ou arêtes) se change en rapport *harmonique* lorsqu'il a pour valeur — 1. Dans ce cas, sa valeur inverse devenant égale à sa valeur directe, on peut non seulement intervertir l'ordre de ses 2 couples ou à la fois l'ordre des éléments des 2 couples, mais encore l'ordre des éléments d'un seul de ses couples, sans qu'il cesse d'être harmonique, et on dit pour cela que ses 2 couples sont alors *conjugués harmoniques* l'un par rapport à l'autre.

7. Si par 4 arêtes *coplanaires* :

$$\pi_1 \equiv \mathbf{r}_1 \quad \pi_2 \equiv \mathbf{r}_2 \quad \pi_3 \equiv \mathbf{r}_1 - \lambda \mathbf{r}_2 \quad \pi_4 \equiv \mathbf{r}_1 - \mu \mathbf{r}_2$$

passent 4 faces *tautozonales* :

$$p_1 \equiv l_1 \quad p_2 \equiv l_2 \quad p_3 \equiv l_1 - \lambda_0 l_2 \quad p_4 \equiv l_1 - \mu_0 l_2$$

le rapport anharmonique des faces est égal au rapport anharmonique des arêtes.

En effet l'arête π_1 étant sur la face p_1, π_2 sur p_2 , etc., on a d'abord :

$$l_1 r_1 = 0 \quad l_2 r_2 = 0 \quad (r_1 - \lambda r_2) (l_1 - \lambda_0 l_2) = 0 \quad (r_1 - \mu r_2) (l_1 - \mu_0 l_2) = 0$$

et si l'on simplifie les 2 dernières équations à l'aide des 2 premières :

$$\lambda_0 l_2 r_1 + \lambda l_1 r_2 = 0 \quad \text{et} \quad \mu_0 l_2 r_1 + \mu l_1 r_2 = 0$$

d'où l'on tire immédiatement :

$$\lambda_0 : \mu_0 = \lambda : \mu. \qquad \qquad \qquad \text{c. q. f. d.}$$