Objekttyp: **Advertising**

Zeitschrift: **Geomatik Schweiz : Geoinformation und Landmanagement = Géomatique Suisse : géoinformation et gestion du territoire = Geomatica Svizzera : geoinformazione e gestione del territorio**

Band (Jahr): **111 (2013)**

Heft 8

PDF erstellt am: **28.03.2024**

Nutzungsbedingungen

Die ETH-Bibliothek ist Anbieterin der digitalisierten Zeitschriften. Sie besitzt keine Urheberrechte an den Inhalten der Zeitschriften. Die Rechte liegen in der Regel bei den Herausgebern.
Die auf der Plattform e-periodica veröffentlichten Dokumente stehen für nicht-kommerzielle Zwecke in Lehre und Forschung sowie für die private Nutzung frei zur Verfügung. Einzelne Dateien oder Ausdrucke aus diesem Angebot können zusammen mit diesen Nutzungsbedingungen und den korrekten Herkunftsbezeichnungen weitergegeben werden.
Das Veröffentlichen von Bildern in Print- und Online-Publikationen ist nur mit vorheriger Genehmigung der Rechteinhaber erlaubt. Die systematische Speicherung von Teilen des elektronischen Angebots auf anderen Servern bedarf ebenfalls des schriftlichen Einverständnisses der Rechteinhaber.

Haftungsausschluss

Alle Angaben erfolgen ohne Gewähr für Vollständigkeit oder Richtigkeit. Es wird keine Haftung übernommen für Schäden durch die Verwendung von Informationen aus diesem Online-Angebot oder durch das Fehlen von Informationen. Dies gilt auch für Inhalte Dritter, die über dieses Angebot zugänglich sind.

Ein Dienst der *ETH-Bibliothek*
ETH Zürich, Rämistrasse 101, 8092 Zürich, Schweiz, www.library.ethz.ch

http://www.e-periodica.ch

Die vierte Session Trends & Ausblick gewährte den Blick auf die Thematik Mobile Mapping aus Sicht der Robotik und Computer Vision. J. Nikolic (ETH Zürich) zeigte Entwicklungen und Trends in der Robotik auf, die sich mit der automatischen Kartierung und Lokalisierung im Indoor- und Outdoor-Bereich beschäftigten. Folgende Herausforderungen stellen sich hier bei der Navigation mobiler Systeme (durch visual SLAM) für Anwendungen in der industriellen Inspektion, Search & Rescue, autonomes Fahren, Entertainment und Ausbildung: keine Infrastrukturen (kein GPS, kein Lasertracker etc.), Umgebungsbedingungen (Staub, Beleuchtung, Form, Textur), Payload (Sensorgrösse bzw. -gewicht), Computerressourcen, Echtzeit, Robustheit und Genauigkeit. Abschliessend veranschaulichte N. Haala (Universität Stuttgart) die Möglichkeiten der photogrammetrischen Datenerfassung beim Mobile Mapping und Urban Modeling. Gerade die luftgestützten Aufnahmesysteme und die Auswertung hoch aufgelöster Luftbilder mit Semi Global Matching machen das enorme Potenzial sichtbar. Es wird sich in Zukunft zeigen, in wie weit sich bildbasierte gegen Laserscanning-Punktwolken und datengetriebene gegen modellbasierte Auswertung durchsetzen werden.

Die Fachtagung hat gezeigt, dass Geodäten die mobile Datenerfassung in entsprechender Genauigkeit beherrschen. Aber in der Algorithmik, der Klassifikation von Punktwolken, Szenenrekonstruktion und bei Benchmarks können sie noch sehr viel von der Robotik/Computer Vision lernen. Dieses Mal bildeten die Aspekte wie Systemintegration und -kalibrierung sowie Automation in der Datenerfassung den Schwerpunkt der Tagung, doch gerade die Verarbeitung der erfassten Daten wie z.B. Urban Modeling kam vielleicht etwas zu kurz. Dennoch stellte die Fachtagung eine wichtige Fortsetzung dieser Thematik im deutschsprachigen Raum dar, um das Potenzial und die Änderungen seit 2011 dieser sich rasant entwickelnden Technologie einem breiten Publikum aufzeigen zu können. Dem FHNW-Team um Prof. Nebiker gilt besonderer Dank für die hervorragende Organisation und Durchführung dieser gelungenen Veranstaltung. Die Vorträge stehen im Internet unter dem Link www.3dgi.ch/mm2013 für Interessierte zur Verfügung.

Thomas Kersten, Hamburg und
Norbert Haala, Stuttgart

allnav

allnav ag
Ch. de la Confrérie 117
1844 Villeneuve
www.allnav.com

Tel. 024 550 22 15
Fax 024 550 22 16
allnav@allnav.com

Hauptsitz allnav Schweiz: CH-5504 Othmarsingen
Geschäftsstelle in Deutschland: D-71522 Backnang

Online Shop
www.allnav.com

«Compétence, efficacité et sympathie sont des qualificatifs qui résument bien la philosophie d'allnav.»

Jonathan Cordy
GEOMETRES CENTRE SA, Sion



Trimble.
Distributeur Agréé