

**Zeitschrift:** Geomatik Schweiz : Geoinformation und Landmanagement =  
Géomatique Suisse : géoinformation et gestion du territoire =  
Geomatica Svizzera : geoinformazione e gestione del territorio

**Herausgeber:** geosuisse : Schweizerischer Verband für Geomatik und  
Landmanagement

**Band:** 104 (2006)

**Heft:** 3

## **Werbung**

### **Nutzungsbedingungen**

Die ETH-Bibliothek ist die Anbieterin der digitalisierten Zeitschriften auf E-Periodica. Sie besitzt keine Urheberrechte an den Zeitschriften und ist nicht verantwortlich für deren Inhalte. Die Rechte liegen in der Regel bei den Herausgebern beziehungsweise den externen Rechteinhabern. Das Veröffentlichen von Bildern in Print- und Online-Publikationen sowie auf Social Media-Kanälen oder Webseiten ist nur mit vorheriger Genehmigung der Rechteinhaber erlaubt. [Mehr erfahren](#)

### **Conditions d'utilisation**

L'ETH Library est le fournisseur des revues numérisées. Elle ne détient aucun droit d'auteur sur les revues et n'est pas responsable de leur contenu. En règle générale, les droits sont détenus par les éditeurs ou les détenteurs de droits externes. La reproduction d'images dans des publications imprimées ou en ligne ainsi que sur des canaux de médias sociaux ou des sites web n'est autorisée qu'avec l'accord préalable des détenteurs des droits. [En savoir plus](#)

### **Terms of use**

The ETH Library is the provider of the digitised journals. It does not own any copyrights to the journals and is not responsible for their content. The rights usually lie with the publishers or the external rights holders. Publishing images in print and online publications, as well as on social media channels or websites, is only permitted with the prior consent of the rights holders. [Find out more](#)

**Download PDF:** 18.01.2026

**ETH-Bibliothek Zürich, E-Periodica, <https://www.e-periodica.ch>**

den Strassen bewegt und zeigt die Abhängigkeit der Reisezeit von den äusseren Einflüssen wie Strukturdaten und nationale Verkehrsverhaltensmuster (Pendlerdaten, Fahrzwecke etc.). Die Daten zur Verkehrsbelastung erlauben also stimmige Rückschlüsse auf die benötigten Reisezeiten.

Die Daten aus dem Verkehrsmodell werden ergänzt um Messdaten und historische Daten aus Detektoren, FCD sowie der Auswertung von Verkehrsmeldungen. So ergeben sich Fahrzeiten abhängig vom Wochentag, der Tageszeit oder auch von Ferienzeiten oder dem Wetter. Auf diese Weise lassen sich Reisedaten erzeugen, deren Nutzung wiederum wertvoll für die Navigation ist.

## Assistenzsysteme – Neue

### Anforderungen an die Navigation

Die Funktionen der Scalable Map Archi-

tecture bieten vielfältige Möglichkeiten zur Schichtung und zur Pflege der digitalen Daten. Ein Anwendungsgebiet können in Zukunft Assistenzsysteme sein, die den Fahrer bei der Fahrt unterstützen. Diese nutzen einerseits autonome Sensoren, wie zum Beispiel Radar, werden sich andererseits aber auch vermehrt auf Kartendaten stützen, die von der Navigation geliefert werden. Mit der Integration der Geschwindigkeitsbegrenzungen hält gerade eine einfache Applikation dieser Art Einzug in den Markt. Weitere Informationen, die von der Navigation an Assistenzsysteme geliefert werden können, sind Kurvenradien oder Steigungsinformationen.

## 5. Schlussfolgerung

Setzen sich die bisherigen Entwicklungen im Navigationsmarkt fort, so wird in der

Zukunft die Navigation nicht nur ein Instrument der Zielführung sein, sondern sie wird den Fahrer in vielfältiger Weise informieren und unterstützen. Neue Hard- und Softwaretechnologien werden diesen Weg ebnen. Navigation wird hierbei in vielfältiger Form angeboten werden, was auch dazu führen kann, dass die Grenzen zwischen den Lösungen in Zukunft nicht mehr so klar zu ziehen sind wie heute.

Dr.-Ing. Michael Ortgiese

Geschäftsbereichleiter «Research Development Mobility»

PTV Planung Transport Verkehrs AG

Stumpfstrasse 1

DE-76131 Karlsruhe

michael.ortgiese@ptv.de



## Trimble® IS Rover

### Die echte Kombination von Tachymeter und GPS

Der neue Trimble IS Rover kombiniert GPS und Tachymeter in idealer Weise zu einem Gesamtsystem. Die Kombination auf dem Prismen/GPS-Stab ist eine einzigartige, von Trimble patentierte Lösung. Nur so positionieren UND orientieren Sie Ihren Tachymeter in EINEM Arbeitsgang.

Nur so wählen Sie für jeden Aufnahme-punkt individuell die beste Methode. Nur so stecken Sie Punkte in EINEM Arbeitsgang kombiniert ab. Nur so sind Sie selbst an der richtigen Stelle: beim Messpunkt statt hinter dem Instrument.



### Branchenführende Innovation

- ☐ Kombination von GPS und Tachymeter beim Messstab.
- ☐ Positionierung UND Orientierung des Instrumentes in EINEM Arbeitsgang.
- ☐ Wahl der Messmethode bei jedem Messpunkt individuell.
- ☐ GPS und Tachymeter ohne Mehrkosten auch als Einzelsysteme getrennt nutzbar.

**allnav**

allnav ag  
Obstgartenstrasse 7 CH-8006 Zürich  
Telefon 043 255 2020 Fax 043 255 20 21  
allnav@allnav.com www.allnav.com

Geschäftsstelle in Deutschland: D-71522 Backnang

**Trimble.**