Zeitschrift: L'Enseignement Mathématique

Herausgeber: Commission Internationale de l'Enseignement Mathématique

Band: 8 (1962)

Heft: 1-2: L'ENSEIGNEMENT MATHÉMATIQUE

Artikel: INTRODUCTION A LA GÉOMÉTRIE DES NOMBRES

Autor: Chabauty, Claude

Kapitel: II. Formes a deux variables.

DOI: https://doi.org/10.5169/seals-37952

Nutzungsbedingungen

Die ETH-Bibliothek ist die Anbieterin der digitalisierten Zeitschriften auf E-Periodica. Sie besitzt keine Urheberrechte an den Zeitschriften und ist nicht verantwortlich für deren Inhalte. Die Rechte liegen in der Regel bei den Herausgebern beziehungsweise den externen Rechteinhabern. Das Veröffentlichen von Bildern in Print- und Online-Publikationen sowie auf Social Media-Kanälen oder Webseiten ist nur mit vorheriger Genehmigung der Rechteinhaber erlaubt. Mehr erfahren

Conditions d'utilisation

L'ETH Library est le fournisseur des revues numérisées. Elle ne détient aucun droit d'auteur sur les revues et n'est pas responsable de leur contenu. En règle générale, les droits sont détenus par les éditeurs ou les détenteurs de droits externes. La reproduction d'images dans des publications imprimées ou en ligne ainsi que sur des canaux de médias sociaux ou des sites web n'est autorisée qu'avec l'accord préalable des détenteurs des droits. En savoir plus

Terms of use

The ETH Library is the provider of the digitised journals. It does not own any copyrights to the journals and is not responsible for their content. The rights usually lie with the publishers or the external rights holders. Publishing images in print and online publications, as well as on social media channels or websites, is only permitted with the prior consent of the rights holders. Find out more

Download PDF: 07.12.2025

ETH-Bibliothek Zürich, E-Periodica, https://www.e-periodica.ch

II. FORMES A DEUX VARIABLES.

Démontrons l'énoncé (C), dû à Lagrange. On considère d'abord une forme définie positive (à coefficients réels). On peut la décomposer en somme de carrés

$$f(x, y) = (xu_1 + yv_1)^2 + (xu_2 + yv_2)^2 = |x\dot{u} + y\dot{v}|^2$$

(avec $\vec{u} = (u_1, u_2), \vec{v} = (v_1, v_2);$ | note la distance à l'origine).

Le discriminant de
$$f$$
 est $\Delta = ac - b^2 = \left(\det \begin{vmatrix} u_1, v_1 \\ u_2, v_2 \end{vmatrix}\right)^2$.

Il s'agit de majorer le minimum μ de la distance de l'origine aux autres points du « réseau » G des points $x\vec{u} + y\vec{v}$ (x, y entiers). Soit \vec{m} un point de G réalisant ce minimum, \vec{m}' un point de G formant avec \vec{m} une « base » du groupe additif G et situé le plus près possible de l'origine. Des considérations géométriques élémentaires 1) montrent qu'on a ($<\cdot$, $\cdot>$ désignant le produit scalaire, et $\cdot \wedge \cdot$ le produit vectoriel):

$$(\langle \vec{m}, \vec{m}' \rangle)^2 \leqslant \frac{|m|^4}{4}.$$

$$\mathrm{Or} \quad |\vec{m} \wedge \vec{m}'|^2 = \left(\det \begin{vmatrix} m_1, \ m_1' \\ m_2, \ m_2' \end{vmatrix} \right)^2 = \left(\det \begin{vmatrix} u_1, \ v_1 \\ u_2, \ v_2 \end{vmatrix} \right)^2 = \varDelta \;,$$

et
$$|\vec{m}'|^2 = \frac{(\langle \vec{m}, \vec{m}' \rangle)^2}{|\vec{m}|^2} + \frac{|\vec{m} \wedge \vec{m}'|^2}{|\vec{m}|^2}$$

donc
$$|\vec{m}|^2 \times |\vec{m}'|^2 \leqslant \frac{|\vec{m}|^4}{4} + \Delta$$
,

et finalement

$$|\vec{m}|^4 \leqslant |\vec{m}|^2 \times |\vec{m}'|^2 \leqslant \frac{4}{3} \Delta ,$$

ce qui est dans le cas des formes définies le résultat à démontrer. La majoration est alors la meilleure possible comme on voit en utilisant

¹⁾ Le lecteur est prié de faire la figure.

$$\vec{u} = (1,0)$$
 et $\vec{v} = \left\{\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2}\right\}$, ce qui correspond à la forme
$$\left(x + \frac{y}{2}\right)^2 + \frac{3}{4}y^2 = x^2 + xy + y^2 \text{ pour laquelle } \mu = 1 \text{ et } \Delta = \frac{3}{4}.$$

Si maintenant g(x, y) est une forme indéfinie, décomposons la en différence de deux carrés $g(x, y) = (xu_1 + yv_1)^2 - (xu_2 + yv_2)^2$, |g(x, y)| est majoré par la forme définie $f(x, y) = (xu_1 + yv_1)^2 + (xu_2 + yv_2)^2$, et $|\operatorname{discr}(g)| = \operatorname{discr}(f)$, ce qui démontre (C) pour les formes indéfinies. Si nous utilisons toutes les décompositions de g en différence de deux carrés, il en résulte que l'inégalité de (C) a, pour les formes indéfinies, une infinité de solutions en entiers x, y, résultat suffisant pour obtenir aisément la démonstration de (B), comme nous avons vu plus haut.

Il serait tentant de démontrer précisément l'énoncé (C') avec le coefficient optimum $\frac{1}{5}$, par le même type de méthode géométrique élémentaire. Nous y renonçons faute de temps.

III. FORMES à *n* VARIABLES: LA MÉTHODE DE MINKOWSKI.

De tels calculs deviennent plus compliqués dans R^3 (Gauss a trouvé le coefficient optimum pour les formes quadratiques définies à trois variables) et vraiment difficiles pour les dimensions supérieures. En renonçant à trouver la valeur exacte de la constante optima

$$\gamma_n = \sup_f \min_{x_i} f(x_1, ..., x_n) / (\operatorname{discrim}(f))^{1/n}$$

 $(x_i$ entiers non tous nuls, f forme quadratique définie positive), HERMITE a pu démontrer que γ_n était finie, et plus précisément que

$$\gamma_n \leq \left(\frac{4}{3}\right)^{n(n-1)/4}$$

par un raisonnement récurrent.