Zeitschrift: L'Enseignement Mathématique

Herausgeber: Commission Internationale de l'Enseignement Mathématique

Band: 6 (1960)

Heft: 1: L'ENSEIGNEMENT MATHÉMATIQUE

Artikel: INTRODUCTION A LA THÉORIE DE LA RELATIVITÉ RESTREINTE

Autor: Quan, Pham Mau

Kapitel: 8. L'équation fondamentale de la dynamique relativiste du point.

DOI: https://doi.org/10.5169/seals-36343

Nutzungsbedingungen

Die ETH-Bibliothek ist die Anbieterin der digitalisierten Zeitschriften auf E-Periodica. Sie besitzt keine Urheberrechte an den Zeitschriften und ist nicht verantwortlich für deren Inhalte. Die Rechte liegen in der Regel bei den Herausgebern beziehungsweise den externen Rechteinhabern. Das Veröffentlichen von Bildern in Print- und Online-Publikationen sowie auf Social Media-Kanälen oder Webseiten ist nur mit vorheriger Genehmigung der Rechteinhaber erlaubt. Mehr erfahren

Conditions d'utilisation

L'ETH Library est le fournisseur des revues numérisées. Elle ne détient aucun droit d'auteur sur les revues et n'est pas responsable de leur contenu. En règle générale, les droits sont détenus par les éditeurs ou les détenteurs de droits externes. La reproduction d'images dans des publications imprimées ou en ligne ainsi que sur des canaux de médias sociaux ou des sites web n'est autorisée qu'avec l'accord préalable des détenteurs des droits. En savoir plus

Terms of use

The ETH Library is the provider of the digitised journals. It does not own any copyrights to the journals and is not responsible for their content. The rights usually lie with the publishers or the external rights holders. Publishing images in print and online publications, as well as on social media channels or websites, is only permitted with the prior consent of the rights holders. Find out more

Download PDF: 11.12.2025

ETH-Bibliothek Zürich, E-Periodica, https://www.e-periodica.ch

Principe de l'inertie. — Un point matériel isolé admet pour trajectoire d'univers une géodésique orientée dans le temps (ds²>0) de l'espace-temps de Minkowski.

Les géodésiques pour lesquelles $ds^2 = 0$, correspondent dans l'espace aux droites parcourues avec la vitesse c, c'est-à-dire aux rayons lumineux, trajectoires des photons. On voit alors que la théorie de la relativité restreinte se trouve liée d'une manière simple à la géométrie de l'espace-temps de Minkowski.

8. L'équation fondamentale de la dynamique relativiste du point.

L'espace-temps de Minkoswki sert seulement de cadre géométrique pour le déroulement des phénomènes physiques de l'univers. Toute origine du mouvement lui est étrangère. On doit introduire les notions d'inertie, de forces. Une force est représentée par un vecteur d'univers Φ^{α} : elle est proportionnelle au vecteur accélération du point M, ce qui se traduit par l'équation fondamentale

$$(8. 1) KJ^{\alpha} = \Phi^{\alpha}$$

où K est un coefficient caractérisant l'inertie du point matériel M: c'est un scalaire. En vertu de (6. 2), J^{α} est orthogonal à u^{α} , il en est de même de Φ^{α} , on a

$$\Phi^{\alpha} u_{\alpha} = 0.$$

On peut écrire (8. 1) sous la forme

(8.3)
$$\frac{d}{ds}(Ku^{\alpha}) = \Phi^{\alpha} + \frac{dK}{ds}u^{\alpha}$$

Le vecteur $p^{\alpha} = K u^{\alpha}$ est appelé le vecteur impulsion relativiste. Sa mesure le long de \vec{u} est égale à l'inertie du point. Nous verrons qu'il est possible d'interpréter K comme l'énergie du point.

L'inertie K dépend d'abord du point considéré lui-même, ensuite du champ de forces dans lequel se meut le point. Si on suppose que le champ de forces n'apporte aucune modification

à l'inertie propre du point, K est une propriété intrinsèque du point: c'est une constante E_0 appelée énergie propre du point. Cette hypothèse peut être considérée comme une première approche de la dynamique relativiste du point matériel.

9. Interprétation de l'équation fondamentale dans le cas K = E.

Dans ce cas l'équation fondamentale s'écrit

$$\frac{d}{ds}\left(E_0\,u^\alpha\right) = \Phi^\alpha\;.$$

De l'orthogonalité de $\overrightarrow{\Phi}$ et \overrightarrow{u} , on tire

$$\Phi^0 u^0 = -\sum_i \Phi^i u^i \qquad \qquad \Phi^0 = -\sum \frac{\Phi^i v^i}{c}$$

Dans un système de coordonnées galiléennes (t, x, y, z) pour lequel \vec{v} est le vecteur vitesse ordinaire et \vec{f} le vecteur d'espace de composantes

$$f^i = \Phi^i \sqrt{1 - \beta^2}$$

on peut exprimer (9.1) comme

(9. 2)
$$\frac{d}{dt} \left(\frac{E_0}{c^2 \sqrt{1 - \beta^2}} \vec{v} \right) = \vec{f}$$

(9.3)
$$\frac{d}{dt} \left(\frac{E_0}{\sqrt{1-\beta^2}} \right) = \overrightarrow{f} \cdot \overrightarrow{v}$$

En donnant à f la signification d'un vecteur force galiléenne, on dira que (9.3) est l'équation du mouvement de M dans le repère galilée considéré et que (9.3) est l'intégrale de la force vive.

On est conduit à définir l'énergie et la masse du point M respectivement par

(9.4)
$$E = \frac{E_0}{\sqrt{1-\beta^2}} \qquad m = \frac{E_0}{c^2 \sqrt{1-\beta^2}} = \frac{E}{c^2}$$