Zeitschrift: L'Enseignement Mathématique

Herausgeber: Commission Internationale de l'Enseignement Mathématique

Band: 38 (1939-1940)

Heft: 1: L'ENSEIGNEMENT MATHÉMATIQUE

Artikel: SUR DES COURBES GAUCHES

Autor: Turrière, E.

DOI: https://doi.org/10.5169/seals-515786

Nutzungsbedingungen

Die ETH-Bibliothek ist die Anbieterin der digitalisierten Zeitschriften auf E-Periodica. Sie besitzt keine Urheberrechte an den Zeitschriften und ist nicht verantwortlich für deren Inhalte. Die Rechte liegen in der Regel bei den Herausgebern beziehungsweise den externen Rechteinhabern. Das Veröffentlichen von Bildern in Print- und Online-Publikationen sowie auf Social Media-Kanälen oder Webseiten ist nur mit vorheriger Genehmigung der Rechteinhaber erlaubt. Mehr erfahren

Conditions d'utilisation

L'ETH Library est le fournisseur des revues numérisées. Elle ne détient aucun droit d'auteur sur les revues et n'est pas responsable de leur contenu. En règle générale, les droits sont détenus par les éditeurs ou les détenteurs de droits externes. La reproduction d'images dans des publications imprimées ou en ligne ainsi que sur des canaux de médias sociaux ou des sites web n'est autorisée qu'avec l'accord préalable des détenteurs des droits. En savoir plus

Terms of use

The ETH Library is the provider of the digitised journals. It does not own any copyrights to the journals and is not responsible for their content. The rights usually lie with the publishers or the external rights holders. Publishing images in print and online publications, as well as on social media channels or websites, is only permitted with the prior consent of the rights holders. Find out more

Download PDF: 29.11.2025

ETH-Bibliothek Zürich, E-Periodica, https://www.e-periodica.ch

SUR DES COURBES GAUCHES

PAR

E. Turrière (Montpellier).

La variable aréolaire.

1. — Etant donnée une courbe plane quelconque, posons

$$x\,dy\,-\,y\,dx\,=\,r^2\,d\,\theta\,=\,2\,d\,\sigma\,;$$

 σ est l'aire balayée par le rayon vecteur OM à partir d'une position fixe OM_0 . Les dérivées étant prises par rapport à cette variable σ :

$$xy' - yx' = 2$$
;
 $xy'' - yx'' = 0$;

Posons:

$$\frac{x''}{x} = \frac{y''}{y} = \lambda .$$

Soient, d'autre part, le rayon R de courbure et ϖ la distance du pôle O à la tangente courante:

$$\frac{1}{R} = \frac{x'y'' - y'x''}{(x'^2 + y'^2)^{-3/2}} = -\frac{2\lambda}{(x'^2 + y'^2)^{-3/2}},$$

$$\varpi = \frac{xy' - yx'}{\sqrt{x'^2 + y'^2}} = \frac{2}{\sqrt{x'^2 + y'^2}}; \frac{ds}{d\sigma} = \frac{2}{\varpi};$$

l'expression de λ est donc

$$\lambda = -\frac{4}{R\varpi^3} \ .$$

D'où les équations générales

$$x'' + \frac{4 x}{R \varpi^3} = 0 \qquad y'' + \frac{4 y}{R \varpi^3} = 0 \tag{1}$$

pour une courbe générale du plan.

Si cette courbe est supposée décrite par un point matériel libre sous l'action d'une force centrale émanant du centre fixe O, le temps est proportionnel à l'aire σ (loi des aires); les équations précédentes exprimant que la loi de force centrale est

$$F = - m C^2 \frac{r}{R \varpi^3}.$$

(m masse du point, C constante des aires). Cette expression générale de la force centrale pour une trajectoire quelconque est due à Moivre; il la communiqua en 1705, sans démonstration, à Jean Bernoulli, qui la démontra en 1706.

Comme autres formules de dérivation avec la variable σ , citons les suivantes:

$$\begin{split} r^2\,\theta' &= 2 \;, \qquad r' = \frac{2}{r}\,\mathrm{cotg}\,\mathrm{V} \;. \\ r^3\,\frac{d^2\,r}{d\,\sigma^2} &= 4\,\left(1-\frac{r^4}{\mathrm{R}\,\overline{\varpi}^3}\right) \;, \\ \frac{d^2\,(r^2)}{d\,\sigma^2} &= \frac{8}{\overline{\varpi}^2}\,\left(1-\frac{r^2}{\mathrm{R}\,\overline{\varpi}}\right) \;. \\ \frac{d^2\,(r^n)}{d\,\sigma^2} &= 4\,nr^{n-4}\,\left[1-\frac{r^4}{\mathrm{R}\,\overline{\varpi}^3} + \,(n-1)\,\,\mathrm{cotg}^2\,\mathrm{V}\right] \;; \\ &= 4\,nr^{n-4}\,\left[2-n+(n-1)\,\frac{r^2}{\overline{\varpi}^2} - \frac{r^4}{\mathrm{R}\,\overline{\varpi}^3}\right] \;. \\ \frac{d^2\,(\mathrm{Log}\,r)}{d\,\sigma^2} &= \frac{4}{r^4}\,\left[2-\frac{r^2}{\overline{\varpi}^2} - \frac{r^4}{\mathrm{R}\,\overline{\varpi}^3}\right] \;. \end{split}$$

Il en résulte que r et σ sont linéairement liées pour les courbes $r^4 = R\varpi^3$; celles-ci comprennent les cercles de centre O et les spirales hyperboliques $r\theta = \text{const.}$

De même, r^2 et σ sont liées linéairement pour

$$r^2 = R \varpi$$
;

ces courbes comprennent les cercles et les spirales logarithmiques

$$\frac{r}{\varpi} = \text{const.}$$

Courbes analogues aux géodésiques.

2. — Considérons maintenant l'équation différentielle

$$\begin{vmatrix} x'' & y'' & z'' \\ x' & y' & z' \\ x & y & -z \end{vmatrix} = 0 , \qquad (2)$$

définissant les courbes (C) caractérisées par la propriété suivante: le plan osculateur au point courant M est constamment parallèle à la droite OM, symétrique de OM par rapport au plan Oxy de coordonnées.

L'équation ci-dessus où les dérivées sont prises par rapport à une variable t quelconque est susceptible de prendre diverses formes par choix convenable de variable.

La variable étant l'azimut polaire θ

$$x = r \cos \theta$$
, $y = r \sin \theta$,

l'équation prend la forme

$$\frac{d^2 z}{d\theta^2} - 2\frac{r'}{r}\frac{dz}{d\theta} + \frac{rr'' - 2r'^2 - r^2}{r^2}z = 0.$$
 (3)

Si la fonction $r(\theta)$ de dérivées r' et r'' est donnée, la question est de déterminer celles des courbes (C) situées sur un cylindre donné parallèle à l'axe Oz; elle dépend d'une équation linéaire, homogène du second ordre en z.

En introduisant la fonction

$$u=\frac{1}{r}$$
,

l'équation se met sous une forme plus simple:

$$\frac{d^2z}{d\theta^2} + 2\frac{u'}{u}\frac{dz}{d\theta} - \frac{u + u''}{u}z = 0.$$
 (4)

En prenant r pour variable, mais r' et r'' désignant toujours les dérivées de r relativement à θ , l'équation est la suivante:

$$r'^{2}\frac{d^{2}z}{dr^{2}} + \left(r'' - 2\frac{r'^{2}}{r}\right)\frac{dz}{dr} + \frac{rr'' - 2r'^{2} - r^{2}}{r^{2}}z = 0.$$
 (5)

$$u'^{2}\frac{d^{2}z}{dr^{2}} + u^{2}u''\frac{dz}{dr} + u^{3}(u + u'')z = 0 .$$
(6)

Ces équations s'appliqueront à la détermination des courbes considérées situées sur les surfaces

$$z = r^n$$
.

En posant

$$\left(\frac{r'}{r}\right)^2 = \omega$$

l'équation linéaire

$$\frac{n\,+\,1}{2}\,r\,\cdot\frac{d\,\rho}{dr}\,+\,(n^2\,-\,2\,n\,-\,1)\,\rho\,=\,1$$

aura l'intégrale:

$$\rho = \frac{1}{n^2 - 2n + 1} + Ar^{2\frac{1 + 2n - n^2}{n + 1}};$$

d'où θ (z) par quadrature.

3. — La courbe (C) peut aussi être représentée au moyen de son plan osculateur

$$x\cos t + y\sin t + \mu z = H ;$$

 μ et H sont deux fonctions arbitraires de t. Le point d'osculation M de ce plan a pour cote

$$z = \frac{H + H''}{\mu + \mu''}$$

H" et μ " désignant les dérivées secondes de H et μ en fonction de t. La condition de parallélisme du plan osculateur avec la

droite de direction (x, y, -z) est

$$x \cos t + y \sin t - z = 0 .$$

$$2 \mu z = H ,$$

$$2 \mu (H + H'') = H (\mu + \mu'') .$$

$$\frac{\mu''}{\mu} = 1 + 2 \frac{H''}{H} .$$
(7)

c'est une équation

$$Y'' = f(X) \cdot Y$$

lorsque l'une ou l'autre des fonctions μ ou H est imposée, l'autre restant l'inconnue.

On peut encore se donner une fonction T arbitraire de t et déterminer les intégrales des deux équations indépendantes l'une de l'autre

$$H'' \,=\, T\,\cdot\, H \ ; \qquad \mu'' \,=\, (2\,T \,+\, 1)\, \mu \ . \label{eq:H''}$$

4. — Si la courbe projetée sur Oxy est représentée en coordonnées polaires tangentielles

$$x \cos \varphi + y \sin \varphi = \overline{\omega}$$

$$-x \sin \varphi + y \cos \varphi = \overline{\omega}'$$

$$x' \cos \varphi + y' \sin \varphi = 0$$

$$-x' \sin \varphi + y' \cos \varphi = R$$

$$x'' \cos \varphi + y'' \sin \varphi = -R$$

$$-x'' \sin \varphi + y'' \cos \varphi = R'$$

où R désigne l'expression algébrique

$$R = \varpi + \varpi''$$

du rayon de courbure et R' sa dérivée en φ, l'équation différentielle est

$$\begin{vmatrix} -R & R' & z'' \\ 0 & R & z' \\ \varpi & \varpi' & -z \end{vmatrix} = 0$$

c'est-à-dire

$$\frac{d^2z}{d\varphi^2} - \frac{d\operatorname{Log}(\varpi\operatorname{R})}{d\varphi} \cdot \frac{dz}{d\varphi} - \frac{\operatorname{R}}{\varpi}z = 0 .$$
 (8)

5. — Ainsi l'équation générale des courbes (C) a été ramenée à diverses formes d'équations linéaires et homogènes du second ordre. Mais le choix de la variable aréolaire lui donnera la forme la plus expressive.

Les coordonnées x et y d'une courbe quelconque du plan Oxy satisfaisant aux identités (1)

$$\frac{d^2x}{d\sigma^2} + \frac{4x}{R\widetilde{\omega}^3} = 0 ,$$

$$\frac{d^2y}{d\sigma^2} + \frac{4y}{R\varpi^3} = 0 ,$$

l'équation des courbes (C) sera donc

$$\frac{d^2z}{d\sigma^2} = \frac{4z}{R\varpi^3} ; (9)$$

c'est-à-dire l'équation dérivant de (1) par le changement de variable σ en $i\sigma$.

La détermination des courbes (C) connaissant leurs projections sur Oxy s'effectue donc en exprimant x et y en fonction de la variable aréolaire σ . La solution générale est

$$z = Ax(i\sigma) + By(i\sigma)$$
.

(A et B constantes arbitraires).

6. — Par exemple, au cercle

$$x = \cos \theta$$
 , $y = \sin \theta$, $\theta = 2\sigma$,

sera associée:

$$z = A \operatorname{ch} \theta + B \operatorname{sh} \theta$$
.

A l'hyperbole $x = \operatorname{ch} u$, $y = \operatorname{sh} u$, $u = 2\sigma$, sera associée:

$$z = A\cos u + B\sin u.$$

A la spirale hyperbolique $r\theta = 1$,

$$2\sigma = r_0 - r ,$$

on associera:

$$z = \frac{a \operatorname{ch} \theta + b \operatorname{sh} \theta}{\theta} .$$

7. — Dans le cas de l'hyperboloïde de révolution

$$z^2 = r^2 - a^2 ,$$

à méridienne équilatère, l'équation (3) est identique à celle des géodésiques de la surface. L'intégration se fait par les fonctions elliptiques.

8. — Détermination des surfaces (Σ) dont les lignes asymptotiques sont des courbes (C).

La propriété des courbes (C) d'être les courbes dont le plan osculateur au point (x, y, z) courant est parallèle à la direction de droite (x, y, -z) donne immédiatement l'équation

$$px + qy + z = 0$$

aux dérivées partielles, linéaire, du premier ordre des surfaces (Σ) .

z est donc une fonction homogène, de degré — 1 de x et y.

L'équation générale des surfaces (Σ) peut donc être prise sous la forme

$$z=\frac{1}{r}e^{\Phi} ;$$

 Φ est une fonction arbitraire de θ .

Les lignes (C) tracées sur cette surface ont pour équation

$$\Phi'' = rac{r^2 - 2\,r'^2}{r^2} + 4rac{r'}{r}\Phi' - \Phi'^2 \; .$$
 $\mathrm{Log}\left(rac{z}{z_0}
ight) = \pm \int \sqrt{rac{1 + \Phi'^2 - \Phi''}{2}}\,d\, \theta \; .$

Elles sont identiques aux deux familles d'asymptotiques.

Ces surfaces (Σ) rentrent dans le type plus général des surfaces de Jamet

$$xf\left(\frac{y}{x}\right) = F(z)$$

avec ici

$$F(z) = \frac{1}{z} ;$$

d'où une nouvelle méthode de réduction à une quadrature de leurs lignes asymptotiques.

En particulier, la surface de révolution

$$z\sqrt{x^2+y^2}=1,$$

engendrée par la rotation de l'hyperbole équilatère autour d'une asymptote, admet pour asymptotiques et courbes (C) les courbes

$$2z'^2 = z^2$$
,
 $2r'^2 = r^2$,
 $r = r_0 e^{\frac{\theta}{\sqrt{2}}}$.

Ce sont des spirales logarithmiques, en projection sur Oxy. Le même résultat s'obtient comme cas particulier n=-1 des surfaces

$$z=r^n$$
,

du paragraphe 2.