

|                     |  |
|---------------------|--|
| <b>Zeitschrift:</b> | L'Enseignement Mathématique  |
| <b>Herausgeber:</b> | Commission Internationale de l'Enseignement Mathématique   |
| <b>Band:</b>        | 37 (1938)  |
| <b>Heft:</b>        | 1: L'ENSEIGNEMENT MATHÉMATIQUE   |
| <b>Artikel:</b>     | CONTRIBUTION À LA CLASSIFICATION DES TRANSFORMATIONS CORRÉLATIVES RÉGULIÈRES DANS UN PLAN ET DANS UN ESPACE À TROIS DIMENSIONS |
| <b>Autor:</b>       | Vyichlo, F.  |
| <b>Kapitel:</b>     | 1. — Lemmes.   |
| <b>DOI:</b>         | <a href="https://doi.org/10.5169/seals-28594">https://doi.org/10.5169/seals-28594</a>  |

#### **Nutzungsbedingungen**

Die ETH-Bibliothek ist die Anbieterin der digitalisierten Zeitschriften auf E-Periodica. Sie besitzt keine Urheberrechte an den Zeitschriften und ist nicht verantwortlich für deren Inhalte. Die Rechte liegen in der Regel bei den Herausgebern beziehungsweise den externen Rechteinhabern. Das Veröffentlichen von Bildern in Print- und Online-Publikationen sowie auf Social Media-Kanälen oder Webseiten ist nur mit vorheriger Genehmigung der Rechteinhaber erlaubt. [Mehr erfahren](#)

#### **Conditions d'utilisation**

L'ETH Library est le fournisseur des revues numérisées. Elle ne détient aucun droit d'auteur sur les revues et n'est pas responsable de leur contenu. En règle générale, les droits sont détenus par les éditeurs ou les détenteurs de droits externes. La reproduction d'images dans des publications imprimées ou en ligne ainsi que sur des canaux de médias sociaux ou des sites web n'est autorisée qu'avec l'accord préalable des détenteurs des droits. [En savoir plus](#)

#### **Terms of use**

The ETH Library is the provider of the digitised journals. It does not own any copyrights to the journals and is not responsible for their content. The rights usually lie with the publishers or the external rights holders. Publishing images in print and online publications, as well as on social media channels or websites, is only permitted with the prior consent of the rights holders. [Find out more](#)

**Download PDF:** 24.01.2026

**ETH-Bibliothek Zürich, E-Periodica, <https://www.e-periodica.ch>**

Sa classification est basée sur la généralisation de la classification affine des quadriques. Il distingue seulement deux groupes de corrélations dans l'espace, à savoir: la corrélation centrale et la corrélation parabolique. Dans le dernier groupe se trouvent quatre classes de corrélations. Toutes ces corrélations sont étudiées géométriquement.

La classification des transformations corrélatives planes se trouve aujourd'hui dans tous les livres d'enseignement concernant la géométrie projective<sup>7</sup>.

Dans ce Mémoire nous ferons la classification des corrélations régulières qui se trouvent, soit dans un plan soit dans un espace à trois dimensions, à l'aide des trois propriétés projectives invariantes, à savoir: à l'aide des couples involutifs, à l'aide de la qualité et de la position réciproque des coniques ou des quadriques fondamentales de la corrélation. Nous montrerons que le nombre de couples involutifs, la qualité et la position réciproque des surfaces fondamentales forment la propriété caractéristique d'un cas de la corrélation.

Dans la première partie de notre Mémoire nous emploierons cette propriété à la classification de la corrélation en groupes et plus tard (dans la seconde partie) nous écrirons les équations des corrélations de ces groupes différents seulement quant à cette propriété.

#### 1. — LEMMES.

Soit A la matrice à  $n$  colonnes des éléments  $a_{ik}$ , ( $i, k = 1, \dots, n$ ) et soient  ${}^i x$ ,  ${}^i \xi$ , etc. ( $i = 1, 2$ ) les matrices des coordonnées d'un point ou d'un plan qui appartient à l'espace  $i^{\text{ème}}$ ; c'est-à-dire

$${}^i x = \begin{pmatrix} {}^i x_1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ {}^i x_2 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ {}^i x_n & 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}, \text{ etc.} \quad (1)$$

<sup>7</sup> O. VEBLEN — J. W. JOUNG, *Projective Geometry*, I, p. 278.

A. COMMESSATTI, *Lezioni di Geometria analitica e proiettiva*, II, p. 252.

J. VOJTECH, *Geometrie projektivní*, p. 296.

Voir aussi: P. LÉVY, Sur les transformations corrélatives. *Bulletin Soc. mathématique de France*, 1929.

L'équation d'une corrélation régulière qui existe entre les espaces  ${}^1\Sigma$ ,  ${}^2\Sigma$  est la suivante:

$${}^2\xi = A \cdot {}^1x, \quad (2)$$

où  $A$  est la matrice régulière, c'est-à-dire  $\text{Dét. } |A| \neq 0$ .

La corrélation qui est donnée par (2) est appelée la corrélation  $A$ .

A l'hyperplan  ${}^1\xi$  correspond, dans  $A$  régulière, le point  ${}^2x$  déterminé par l'équation

$${}^2x = \bar{A}^{-1} \cdot {}^1\xi. \quad (3)$$

La démonstration est évidente.

Dans ce qui suit, nous nous occuperons des corrélations  $A$  régulières qui existent entre deux espaces collocaux, c'est-à-dire nous supposerons que l'on ait  $\text{Dét. } |A| \neq 0$  et  ${}^1\Sigma \equiv {}^2\Sigma$ .

THÉORÈME 1. — Quand et uniquement quand tous les éléments correspondants dans les deux espaces coïncident, la matrice  $A$  est demi-symétrique. Cette corrélation est régulière uniquement quand la dimension (à savoir le nombre  $n - 1$ ) est un nombre impair<sup>8</sup>.

La corrélation considérée s'appelle *système nul* ou *corrélation nulle*.

*Démonstration:* a) Quand on a

$${}^2\xi \cdot {}^1x = 0$$

pour n'importe quel  ${}^1x$ , c'est-à-dire

$${}^1x \cdot A \cdot {}^1x = 0,$$

la matrice de cette forme quadratique est égale à zéro.

Or

$$A + \bar{A} = 0, \quad \text{ou} \quad A = -\bar{A}.$$

b) Si nous poursuivons la succession d'idées, nous obtiendrons

$${}^2\bar{\xi} \cdot {}^1x = 0$$

pour n'importe quel  ${}^1x$ .

<sup>8</sup> Si  $n = 2$  (sur une droite), nous avons l'homographie.

On trouve de même

$${}^1\bar{\xi} \cdot {}^2x = 0.$$

c) La matrice demi-symétrique et d'ordre impair n'est jamais régulière.

THÉORÈME 2. — Le système nul est la corrélation involutive.

*Démonstration:* Au point  ${}^1x \equiv {}^2x$  correspondent les hyperplans

$${}^2\xi = A \cdot {}^1x, \quad {}^1\xi = \bar{A} \cdot {}^1x.$$

Si nous supposons  $A = -\bar{A}$ , il vient  ${}^2\xi \equiv {}^1\xi$ .

THÉORÈME 3. — Si A n'est pas la corrélation nulle, les points du premier espace et aussi du deuxième espace, qui coïncident avec leurs hyperplans correspondants, forment une seule hyperquadrique.

Nous appelons cette surface la quadrique ponctuelle fondamentale et nous la désignons par  $K_1$ .

*Démonstration:* Si

$${}^2\bar{\xi} \cdot {}^1x = 0$$

et respectivement

$${}^1\bar{\xi} \cdot {}^2x = 0,$$

on a

$${}^1\bar{x} \cdot \bar{A} \cdot {}^1x = 0$$

et respectivement

$${}^2\bar{x} \cdot \bar{A} \cdot {}^2x = 0.$$

Ce sont les équations de la même hyperquadrique à matrice  $A + \bar{A}$ .

THÉORÈME 4. — Si A n'est pas la corrélation nulle, les hyperplans du premier espace et aussi du deuxième espace, qui coïncident avec leurs points correspondants, enveloppent une seule hyperquadrique.

C'est la deuxième quadrique fondamentale de la corrélation A. Nous la désignons par  $K_2$ .

*Démonstration* semblable à celle faite plus haut.

L'équation de  $K_2$  est

$${}^1\bar{\xi} \cdot (A^{-1} + \bar{A}^{-1}) \cdot {}^1\xi = 0.$$

THÉORÈME 5. — N'importe quelle quadrique fondamentale correspond à l'autre dans la corrélation A.

La démonstration en est immédiate.

THÉORÈME 6. — Les quadriques fondamentales  $K_1, K_2$  ont la même caractéristique (*rang*) <sup>9</sup>.

*Démonstration :*

$$A^{-1} + \bar{A}^{-1} = A^{-1} \cdot (A + \bar{A}) \cdot \bar{A}^{-1}.$$

THÉORÈME 7. — Si nous faisons la correspondance entre les points de l'espace et leurs plans polaires par rapport à la quadrique régulière  $\bar{x} \cdot B \cdot x = 0$  (où B est la matrice symétrique), nous obtenons la corrélation involutive, régulière, à savoir  $^2\xi = B \cdot x$ . Les quadriques fondamentales de cette corrélation se confondent avec la quadrique donnée; la corrélation est appelée polarité.

Inversement: Si la matrice A est symétrique, la corrélation A est la polarité par rapport à la surface  $\bar{x} \cdot A \cdot x = 0$ .

*Démonstration:* Le plan polaire d'un point  $x$  par rapport à la quadrique  $\bar{x} \cdot B \cdot x = 0$  (où  $|B| \neq 0$ ) est  $^2\xi = \bar{B} \cdot x = B \cdot x$ . La corrélation  $^2\xi = B \cdot x$  possède évidemment les propriétés énoncées.

Si A est la matrice symétrique, l'équation  $^2\xi = A \cdot x$  détermine le plan polaire du point  $x$  par rapport à la quadrique  $\bar{x} \cdot A \cdot x = 0$ .

THÉORÈME 8. — Si la dimension de l'espace pris en considération (à savoir le nombre  $n - 1$ ) est un nombre impair, il existe deux corrélations involutives, à savoir, le système nul et la polarité. Si la dimension est paire, il existe une seule corrélation involutive, à savoir la polarité.

*Démonstration:* Si A est la corrélatrice involution, on a l'identité  $\rho \cdot A \cdot x = \bar{A} \cdot x$  ( $\rho \neq 0$  est une constante), pour n'importe quelle valeur  $x$ . En raison de cette équation nous pouvons écrire  $\rho \cdot A = \bar{A}$ , ou  $\rho a_{ik} = a_{ki}$ , c'est-à-dire  $\rho^2 a_{ik} = a_{ik}$ ,  $\rho = \pm 1$ ; (au moins une valeur  $a_{ik}$  est différente de zéro).

Enfin  $\bar{A} = \pm A$ .

<sup>9</sup> Le rang (la caractéristique) de la quadrique est égal au rang (à la caractéristique) du discriminant de cette surface.

THÉORÈME 9. — Tous les points et de même tous les plans des couples involutifs appartenant à la corrélation  $A$  sont justement tous les points ou les plans doubles de l'homographie  ${}^1x' = \bar{A}^{-1} \cdot A \cdot {}^1x$ .

C'est pourquoi la corrélation  $A$  possède au moins une paire involutive.

*Démonstration:* Si  $({}^1x; {}^2\xi)$  est une paire involutive de la corrélation  $A$ , on déduit:

$${}^2\xi = A \cdot {}^1x, \quad \rho \cdot {}^1x = \bar{A}^{-1} \cdot {}^2\xi.$$

c'est-à-dire  $\rho \cdot {}^1x = \bar{A}^{-1} \cdot A \cdot {}^1x$ . Or, le point  ${}^1x$  est le point double de l'homographie  $\bar{A}^{-1} \cdot A$ .

La succession d'idées peut être achevée.

THÉORÈME 10. — Soit  $({}^1x; {}^2\xi)$  un couple involutif de la corrélation  $A$  et que  ${}^1x$  (resp.  ${}^2\xi$ ) ne soit pas un élément singulier de la surface  $K_1$  (resp.  $K_2$ ). Ensuite  ${}^2\xi$  est le plan polaire du point  ${}^1x$  par rapport à  $K_1$ , le point  ${}^1x$  est le pôle du plan  ${}^2\xi$  par rapport à  $K_2$ .

*Démonstration:* D'après la supposition nous avons

$$\rho \cdot A \cdot {}^1x = \bar{A} \cdot {}^1x$$

respectivement

$$\rho \cdot A^{-1} \cdot {}^2\xi = \bar{A}^{-1} \cdot {}^2\xi.$$

C'est-à-dire

$$(A + \bar{A}) \cdot {}^1x = (1 + \rho) \cdot A \cdot {}^1x = {}^2\xi \cdot (1 + \rho)$$

respectivement

$$(A^{-1} + \bar{A}^{-1}) \cdot {}^2\xi = (1 + \rho) \cdot A^{-1} \cdot {}^2\xi = {}^1x \cdot (1 + \rho).$$

THÉORÈME 11. — Soit  $({}^1x; {}^2\xi)$  un couple des éléments correspondants dans  $A$  et soit  ${}^2\xi$  le plan polaire du point  ${}^1x$  par rapport à  $K_1$  (resp.  ${}^1x$  le pôle du plan  ${}^2\xi$  par rapport à  $K_2$ ).

Alors les éléments  ${}^1x, {}^2\xi$  forment un couple involutif  $({}^1x; {}^2\xi)$  de la corrélation  $A$ .

*Démonstration:* On a:

$${}^2\xi = A \cdot {}^1x$$

et aussi

$$\rho \cdot {}^2\xi = (A + \bar{A}) \cdot {}^1x.$$

C'est-à-dire

$$(\rho - 1) \cdot A \cdot {}^1x = \bar{A} \cdot {}^1x.$$

De même

$${}^1x = A^{-1} \cdot {}^2\xi, \quad \rho \cdot {}^1x = (A^{-1} + \bar{A}^{-1}) \cdot {}^2\xi,$$

ou

$$(\rho - 1) \cdot A^{-1} \cdot {}^2\xi = \bar{A}^{-1} \cdot {}^2\xi.$$

THÉORÈME 12. — Au point singulier de la quadrique  $K_1$  correspond involutivement le plan qui est singulier pour  $K_2$  et qui passe par ce point.

*Démonstration:* Soit  ${}^1x$  le point singulier de  $K_1$ ; alors on a

$$(A + \bar{A}) \cdot {}^1x = 0 \quad \text{ou} \quad A \cdot {}^1x = -\bar{A} \cdot {}^1x.$$

C'est-à-dire le point  ${}^1x$  appartient au couple involutif. Soit  ${}^2\xi = A \cdot {}^1x$ ; ensuite nous avons:

$$(A^{-1} + \bar{A}^{-1}) \cdot {}^2\xi = (I + \bar{A}^{-1} \cdot A) \cdot {}^1x = \bar{A}^{-1} \cdot (\bar{A} + A) \cdot {}^1x = 0,$$

c'est-à-dire  ${}^2\xi$  est le plan singulier de la quadrique  $K_2$ .

THÉORÈME 13. — Le plan d'une paire involutive qui n'est pas le plan singulier de la surface  $K_2$ , possède tous les points singuliers de la quadrique  $K_1$ . Le point d'un couple involutif qui n'est pas singulier pour la quadrique  $K_1$  est situé dans tous les plans singuliers de la surface  $K_2$ .

*Démonstration:* Elle découle des théorèmes 12 et 10.

## 2. — LA CLASSIFICATION DES CORRÉLATIONS PLANES.

THÉORÈME 14. — Les coniques fondamentales de la corrélation plane  $A$  se confondent en une seule conique quand et uniquement quand, la corrélation est la polarité.

*Preuve:* Soit  $K_1 \equiv K_2$ . Ensuite la droite qui correspond au point  ${}^1x$  de la conique  $K_1$  est la tangente de cette courbe en  ${}^1x$ . L'homographie  $\bar{A}^{-1} \cdot A$  possède chaque point de la conique  $K_1$  pour point double et il en résulte qu'elle est l'identité.

En raison du théorème 8, la corrélation  $A$  est la polarité. Dans ce qui suit nous exclurons ce cas et nous supposerons que  $A$  ne soit pas la polarité.