Zeitschrift: L'Enseignement Mathématique

Herausgeber: Commission Internationale de l'Enseignement Mathématique

Band: 27 (1928)

Heft: 1: L'ENSEIGNEMENT MATHÉMATIQUE

Artikel: SUR LE MOMENT DE DEUX DROITES ET SON APPLICATION DANS

LA THÉORIE DES CONNEXES

Autor: Sintsof, D.

Kapitel: §1. — L'aire du triangle en coordonnées homogènes (triangulaires).

DOI: https://doi.org/10.5169/seals-21867

Nutzungsbedingungen

Die ETH-Bibliothek ist die Anbieterin der digitalisierten Zeitschriften auf E-Periodica. Sie besitzt keine Urheberrechte an den Zeitschriften und ist nicht verantwortlich für deren Inhalte. Die Rechte liegen in der Regel bei den Herausgebern beziehungsweise den externen Rechteinhabern. Das Veröffentlichen von Bildern in Print- und Online-Publikationen sowie auf Social Media-Kanälen oder Webseiten ist nur mit vorheriger Genehmigung der Rechteinhaber erlaubt. Mehr erfahren

Conditions d'utilisation

L'ETH Library est le fournisseur des revues numérisées. Elle ne détient aucun droit d'auteur sur les revues et n'est pas responsable de leur contenu. En règle générale, les droits sont détenus par les éditeurs ou les détenteurs de droits externes. La reproduction d'images dans des publications imprimées ou en ligne ainsi que sur des canaux de médias sociaux ou des sites web n'est autorisée qu'avec l'accord préalable des détenteurs des droits. En savoir plus

Terms of use

The ETH Library is the provider of the digitised journals. It does not own any copyrights to the journals and is not responsible for their content. The rights usually lie with the publishers or the external rights holders. Publishing images in print and online publications, as well as on social media channels or websites, is only permitted with the prior consent of the rights holders. Find out more

Download PDF: 24.11.2025

ETH-Bibliothek Zürich, E-Periodica, https://www.e-periodica.ch

SUR LE MOMENT DE DEUX DROITES ET SON APPLICATION DANS LA THÉORIE DES CONNEXES

PAR

D. Sintsof (Kharkof).

C'est à CAYLEY que nous sommes redevables de l'introduction du moment de deux droites. Dans mon mémoire « Théorie des connexes dans l'espace » (Annales de l'Université de Kasan, 1895) j'ai appliqué cette notion aux deux droites que l'on obtient si l'on prend deux éléments (point, plan), — l'une qui joint les points, l'autre qui est l'intersection des deux plans, et c'est à cette expression que j'ai donnée le nom de moment de deux éléments du connexe.

Mais l'expression analytique que l'on établit existe aussi pour le connexe ternaire, et j'ai donné (*loc. cit.*, Ch. IV, remarque) son interprétation géométrique.

Mais pour les applications il est important de montrer quels sont les multiplicateurs numériques que l'on introduit, si l'on prend un système particulier de coordonnées homogènes.

C'est par ce problème élémentaire que je commence. Il ne me paraît pas dépourvu d'intérêt. Puis je donne des applications à la théorie des connexes.

PREMIÈRE PARTIE.

§ 1. — L'aire du triangle en coordonnées homogènes (triangulaires).

Ferrers (Trilinear coordinates) donne l'expression pour la distance de deux points en coordonnées homogènes. Il n'est pas sans intérêt de donner l'expression correspondante de l'aire d'un triangle.

Prenons pour coordonnées homogènes x, y, z d'un point M les perpendiculaires MQ, MP, MR abaissées de M sur les côtés du triangle fondamental ABC (fig. 1) ayant au sommet C l'angle ω ; les longueurs des côtés opposés aux sommets A, B, C étant a, b, c, on a

$$ax + by + cz = 2\Delta ABC \equiv 2\Delta_0$$
 (1)

Soient les coordonnées (non-homogènes) du même point M par rapport aux axes CA, CB, \overline{x} , \overline{y} . Alors

$$\left. \begin{array}{l}
 x = \overline{x} \cdot \sin \omega \\
 y = \overline{y} \sin \omega
 \end{array} \right\}.$$
(2)

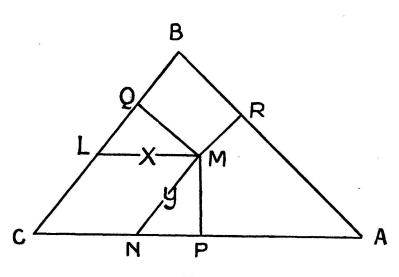


Fig. 1.

Donc, si l'on prend trois points M, M', M"

$$\begin{vmatrix} x & y & z \\ x' & y' & z' \\ x'' & y'' & z'' \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x & y & \frac{2\Delta_0 - ax - by}{c} \\ x' & y' & \frac{2\Delta_0 - ax' - by'}{c} \\ x''' & y'' & \frac{2\Delta_0 - ax'' - by''}{c} \end{vmatrix} = \frac{2\Delta_0}{c} \begin{vmatrix} x & y & 1 \\ x' & y' & 1 \\ x''' & y'' & 1 \end{vmatrix}$$

ou, d'après (2)

$$=\frac{2\Delta_0}{c}\left|\begin{array}{cc} \overline{x} & \overline{y} & 1 \\ \overline{x'} & \overline{y'} & 1 \\ \overline{x''} & \overline{y''} & 1 \end{array}\right| \cdot \sin^2 \omega \ .$$

Mais si l'on fait tourner l'axe des y (CB) de l'angle $\frac{\pi}{2} - \omega$ les coordonnées nouvelles ξ , η s'expriment à l'aide de \overline{x} , \overline{y} :

$$\overline{y} = \frac{\eta}{\sin \omega}$$
, $\overline{x} = \xi - \eta \cos \omega$.

Done

$$\begin{vmatrix} \overline{x} & \overline{y} & 1 \\ \overline{x'} & \overline{y'} & 1 \end{vmatrix} = \frac{1}{\sin \omega} \begin{vmatrix} \xi & -\eta & \cot g \omega & \eta & 1 \\ \xi' & -\eta' & \cot g \omega & \eta' & 1 \end{vmatrix} = \frac{1}{\sin \omega} \begin{vmatrix} \xi & \eta & 1 \\ \xi' & \eta' & 1 \end{vmatrix}$$

ce qui est égal à $\frac{2\Delta}{\sin \omega}$, Δ étant l'aire du triangle MM' M".

Donc, dans le système des coordonnées homogènes, que nous avons choisi, on a

$$\begin{vmatrix} x & , & y & , & z \\ x' & , & y' & , & z' \\ x'' & , & y'' & , & z'' \end{vmatrix} = \frac{2\Delta_0}{c} \cdot \frac{2\Delta}{\sin \omega} \cdot \sin^2 \omega = 2\Delta \cdot h_c \cdot \sin \omega \tag{3}$$

puisque $2\Delta_0 = c \cdot h_c$, h_c étant la hauteur correspondant à la base AB du triangle ABC. On pourrait encore poser $2\Delta_0 = ab \sin \omega$. Alors

$$\begin{vmatrix} x & y & z \\ x' & y' & z' \\ x'' & y'' & z'' \end{vmatrix} = \frac{ab}{c} \sin^2 \omega \cdot \Delta . \tag{3'}$$

Le défaut de la formule (3') est son manque de symétrie. Si nous prenions pour l'origine des coordonnées obliques d'autres sommets du triangle ABC: A ou B nous aurions $\frac{bc}{a} \sin^2 A$ ou bien $\frac{ac}{b} \sin^2 B$.

Les trois expressions sont égales, vu que

$$\frac{a}{\sin A} = \frac{b}{\sin B} = \frac{c}{\sin c} = 2R.$$

Donc enfin

$$\begin{vmatrix} x & y & z \\ x' & y' & z' \\ x'' & y'' & z'' \end{vmatrix} = 2\Delta \cdot \frac{\Delta_0}{R} = 2\Delta \frac{abc}{4R^2}.$$
 (3")

Telle est la relation entre la valeur du déterminant des coor-

données homogènes des trois points et l'aire du triangle qu'ils forment.

Passons à l'espace.

§ 2. — Le volume d'un tétraèdre en coordonnées tétraédriques.

Prenons pour le système des coordonnées tétraédriques x, y, z, t, les quatre perpendiculaires abaissées d'un point M sur les quatre plans d'un certain tétraèdre fondamental. Soient A, B, C, D les 4 sommets, α , β , γ , δ les aires des faces opposées, on a

$$\alpha \cdot x + \beta \cdot y + \gamma \cdot z + \delta \cdot t = 3 \cdot V_0 . \tag{1}$$

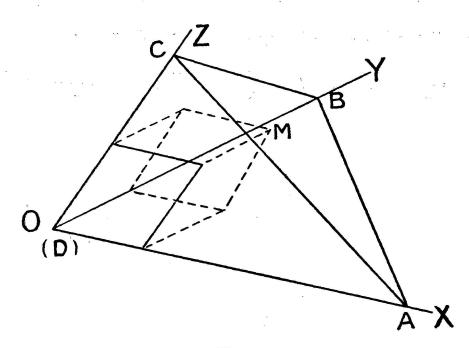


Fig. 2.

Le déterminant

$$\begin{vmatrix} x & , & y & , & z & , & t \\ x' & , & y' & , & z' & , & t' \\ x'' & , & y'' & , & z'' & , & t'' \\ x''' & , & y''' & , & z''' & , & t''' \end{vmatrix} = \frac{3V_0}{\delta} \begin{vmatrix} x & y & z & 1 \\ x' & y' & z' & 1 \\ x''' & y''' & z''' & 1 \end{vmatrix} .$$
 (2)

Choisissons à présent un système des coordonnées non-homogènes obliquangles ayant pour plans les 3 plans du tétraèdre fondamental — alors z, parexemple, est la hauteur du parallélépipède dont les arêtes sont $\overline{y}, \overline{x}, \overline{z}$, — de sorte que $z = \overline{z}$ cos (z, \overline{z}) (fig. 2).